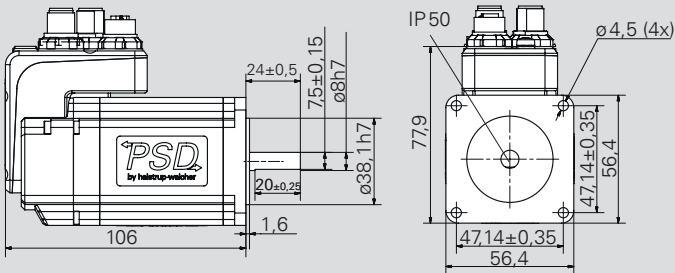


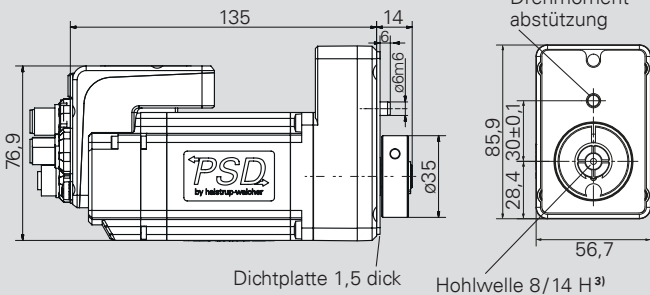
PSD 426-14H-S (6 Nm, 14 mm Hohlwelle mit Getriebe)

PSD 432-8V-S

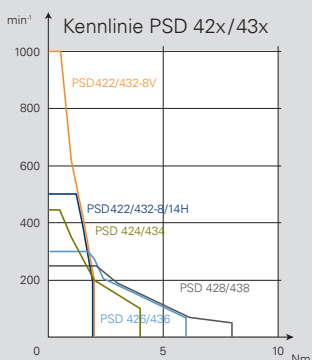
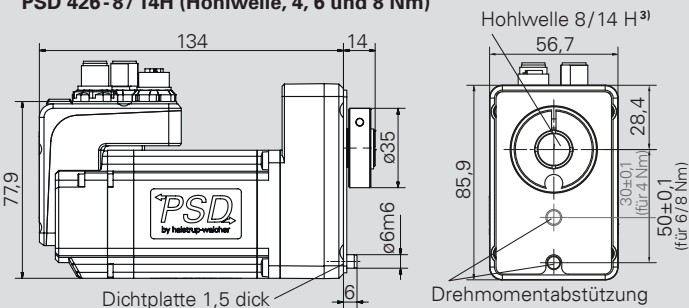
PSD 422-8V (Vollwelle)



PSD 432-8 / 14H (Hohlwelle, 2 Nm)



PSD 426-8 / 14H (Hohlwelle, 4, 6 und 8 Nm)



³) Hohlwelle	ø8 ⁵⁾	ø14
Toleranz	H7	
Einstecktiefe	20	
Zylinder-Schraube	DIN912 M4 x 16	

⁵) nur bis 5 Nm möglich

Maße in mm

PSD 42x/43x	Nenn-drehmoment / Nenn-drehzahl ¹⁾	Selbsthaltmoment (bestromt)	Max. Drehzahl	Stellbereich ²⁾
2-8V	2 Nm/200 min ⁻¹	1 Nm	1000 min ⁻¹	4026 Umdr.
2-8H	2 Nm/200 min ⁻¹	1 Nm	500 min ⁻¹	4026 Umdr.
2-14H	2 Nm/200 min ⁻¹	1 Nm	500 min ⁻¹	4026 Umdr.
4-14H	4 Nm/100 min ⁻¹	2 Nm	482 min ⁻¹	1938 Umdr.
6-14H	6 Nm/63 min ⁻¹	3 Nm	317 min ⁻¹	1274 Umdr.
8-14H	8 Nm/50 min ⁻¹	4 Nm	250 min ⁻¹	977 Umdr.

¹⁾ bei Nennversorgungsspannung
²⁾ keine mechanische Begrenzung

Buskommunikation

CANopen, IO-Link³⁾, PROFINET, EtherCAT, EtherNet/IP

Versorgungsspannung	24 VDC ± 10 % galvanische Trennung zwischen Motor und Steuerung
Leistungsaufnahme	max. 96 W
Nennstrom	4,0 A
Stromaufnahme Steuerung	0,1 A
Positioniergenauigkeit	± 0,7° für 6/8 Nm ± 0,8° für 4 Nm ± 1,8° für 2 Nm
Absolutwert erfassung	magnetisch, ohne Referenzfahrt, ohne Pufferbatterie
Schockfestigkeit nach IEC/DIN EN 60068-2-27	Halbsinus (3 Achsen) 50 g 11 ms ± 3 Schocks/Achse
Vibrationsfestigkeit nach IEC/DIN EN 60068-2-6	Gleitsinus (1 Oktave/min, 3 Achsen) 10..2000 Hz 50 m/s ² (ca. 5 g) 10 Frequenzzyklen
Abtriebswelle	8 mm Vollwelle mit Abflachung oder Hohlwelle 8 oder 14 mm ⁴⁾ mit Drehmomentabstützung
Max. zul. Axialkraft	30 N, 20 N mit Vorsatzgehäuse
Max. zul. Radialkraft	90 N, 40 N mit Vorsatzgehäuse
Umgebungstemperatur	0..40°C
Lagertemperatur	-10..70°C
Schutzart	IP50 oder IP65 ⁵⁾
Gewicht	max. 2 kg (ohne Getriebe 1,5 kg)
Prüfungen	CE / UKCA, opt.: NRTL

³⁾ mit E-Ident Funktion

⁴⁾ siehe Tabelle neben der Kennlinie

⁵⁾ IP 65 im eingebauten Zustand (Motorwelle IP 50)

BESTELLSCHLÜSSEL DIREKTANTRIEBE PSD

Bestell-schlüssel	A	B	C	D	E	F	G	H
PSD								

	A Bauform/ Typ	B Drehmoment/ Abtriebswelle	C Drehung Vorsatzgehäuse	D Buskommunikation ¹⁾	E Elektrische Anschlüsse	F Schutzart	G Software-Module	H Zertifizierung
	40: quer	1-5V 1-8H 1-14H	S: Direkt oder 0° 1: 90° 2: 180° 3: 270°	CA: CANopen EC: EtherCAT PN: PROFINET EI: EtherNet/IP IO: IO-Link	0: Standard ²⁾	50: IP 50 65: IP 65 ³⁾	1: Standard M: mit Modulo-Funktion ⁴⁾ S: mit Satzumschaltung ⁴⁾ P: mit Solldrehzahl in Prozessdaten ⁴⁾ Z: mit Modulo-Funktion und Satzumschaltung und Solldrehzahl in Prozessdaten ⁴⁾	0: CE/UKCA N: NRTL
	41: längs	mit Getriebe: 3-8H 3-14H						
	42: quer	2-8V 2-8H 2-14H						
	43: längs	mit Getriebe: 4-14H 6-14H 8-14H						
	48: quer	0-5V 0-8H 0-14H						
	49: längs	mit Getriebe: 1-8H 1-14H						

		B Schlüssel	Drehmoment	Abtriebswelle	C Drehung Vorsatzgehäuse			
		B1-B2	B1	B2	S	1	2	3
PSD 40x/41x	direkt	1-5V	1: 0,8 Nm	5V: 5 mm Vollwelle		-	-	-
		1-8H 1-14H	1: 0,8 Nm	8H: 8 mm Hohlwelle 14H: 14 mm Hohlwelle				
	mit Getriebe	3-8H 3-14H	3: 3 Nm	8H: 8 mm Hohlwelle 14H: 14 mm Hohlwelle				
PSD 42x/43x	direkt	2-8V	2: 2 Nm	8V: 8 mm Vollwelle		-	-	-
		2-8H 2-14H	2: 2 Nm	8H: 8 mm Hohlwelle 14H: 14 mm Hohlwelle				
	mit Getriebe	4-14H 6-14H 8-14H	4: 4 Nm 6: 6 Nm 8: 8 Nm	14H: 14 mm Hohlwelle				
PSD 48x/49x	direkt	0-5V	0: 0,25 Nm	5V: 5 mm Vollwelle		-	-	-
		0-8H 0-14H	0: 0,25 Nm	8H: 8 mm Hohlwelle 14H: 14 mm Hohlwelle				
	mit Getriebe	1-8H 1-14H	1: 1 Nm	8H: 8 mm Hohlwelle 14H: 14 mm Hohlwelle				

¹⁾ andere auf Anfrage

²⁾ Standardausstattung: 3 Stecker /
Buchsen mit IO-Link: 1 Stecker

³⁾ IP 65 im eingebauten Zustand (Motor-
welle IP 50)

⁴⁾ nur für IO-Link-Geräte