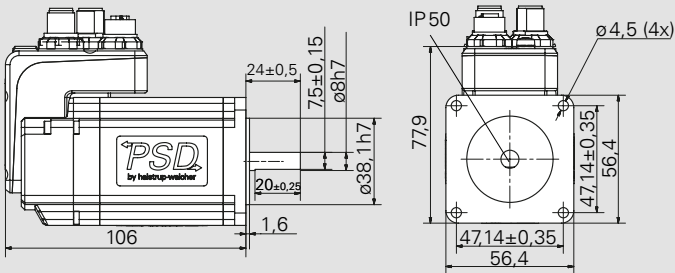




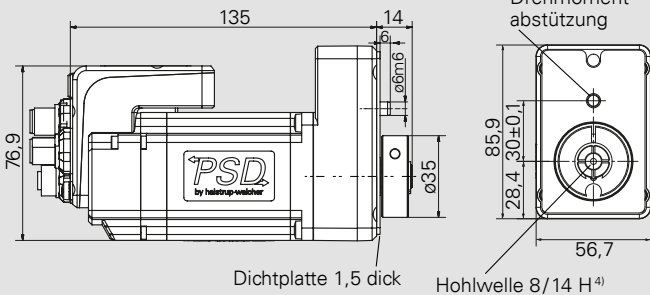
PSD 426-14H-S (6 Nm, 14 mm Hohlwelle mit Getriebe)

PSD 432-8V-S

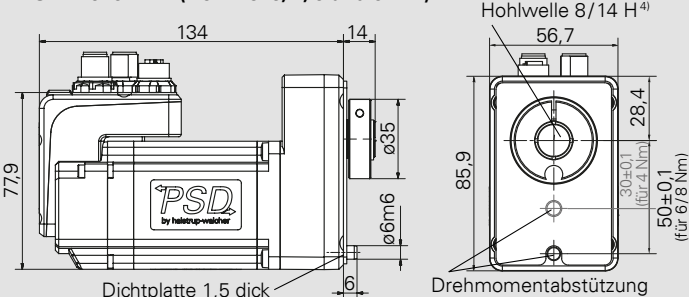
PSD 422-8V (Vollwelle)



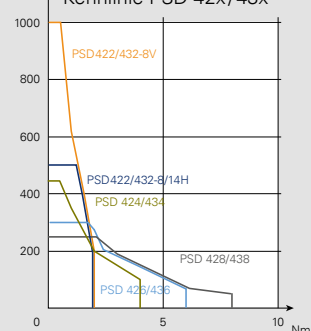
PSD 432-8 / 14H (Hohlwelle, 2 Nm)



PSD 426-8 / 14H (Hohlwelle, 4, 6 und 8 Nm)



Kennlinie PSD 42x/43x



⁴⁾ Hohlwelle	ø8 ⁵⁾	ø14
Toleranz	H7	H7
Einstecktiefe	20	
Zylinder-Schraube	DIN 912 M4 x 16	

⁵⁾ nur bis 5 Nm möglich

Maße in mm

PSD 42x/43x	Nennmoment / Nennzahl	Selbsthaltungsmoment (bestromt) ¹⁾	Max. Drehzahl	Stellbereich ²⁾
2-8V	2 Nm/200 min ⁻¹	1 Nm	1000 min ⁻¹	4026 Umdr.
2-8H	2 Nm/200 min ⁻¹	1 Nm	500 min ⁻¹	4026 Umdr.
2-14H	2 Nm/200 min ⁻¹	1 Nm	500 min ⁻¹	4026 Umdr.
4-14H	4 Nm/100 min ⁻¹	2 Nm	482 min ⁻¹	1938 Umdr.
6-14H	6 Nm/63 min ⁻¹	3 Nm	317 min ⁻¹	1274 Umdr.
8-14H	8 Nm/50 min ⁻¹	4 Nm	250 min ⁻¹	977 Umdr.

¹⁾ bei ca. 100mA Versorgungsstrom und 1,2A Phasenstrom, stromlos 0 Nm
²⁾ keine mechanische Begrenzung

Buskommunikation

CANopen, IO-Link, PROFINET, EtherCAT

Versorgungsspannung	24 VDC ± 10 % galvanische Trennung zwischen Motor und Steuerung
Leistungsaufnahme	max. 96 W
Nennstrom	4,0 A
Stromaufnahme Steuerung	0,1 A
Positioniergenauigkeit	± 0,7° für 6/8 Nm ± 0,8° für 4 Nm ± 1,8° für 2 Nm
Absolutwertterfassung	magnetisch, ohne Referenzfahrt, ohne Pufferbatterie
Schockfestigkeit nach IEC/DIN EN 60068-2-27	Halbsinus (3 Achsen) 50 g 11 ms ± 3 Schocks/Achse
Vibrationsfestigkeit nach IEC/DIN EN 60068-2-6	Gleitsinus (1 Oktave/min, 3 Achsen) 10..2000 Hz 50 m/s ² (ca. 5 g) 10 Frequenzzyklen
Abtriebswelle	8 mm Vollwelle mit Abflachung oder Hohlwelle 8 oder 14 mm ⁴⁾ mit Drehmomentabstüzung
Max. zul. Axialkraft	30 N, 20 N mit Vorsatzgehäuse
Max. zul. Radialkraft	90 N, 40 N mit Vorsatzgehäuse
Umgebungstemperatur	0..40 °C
Lagertemperatur	-10..70 °C
Schutzart	IP50 oder IP65 ³⁾
Gewicht	max. 2 kg (ohne Getriebe 1,5 kg)
Prüfungen	CE

³⁾ IP 65 im eingebauten Zustand (Motorwelle IP 50)

BESTELLSCHLÜSSEL DIREKTANTRIEBE

Bestellcode	A	B	C	D	E	F	G	H
PSD								
A	B	C	D	E	F	G	H	
Bauform/ Typ	Drehmoment / Abtriebswelle	Drehung Vorsatzgehäuse	Bus- kommunikation	Elektrische Anschlüsse	Schutz- art	Software-Module	Zertifizierung	
40: quer	1-5V 1-8H 1-14H	S: Direkt oder 0° 1: 90° 2: 180° 3: 270°	CA: CANopen IO: IO-Link PN: PROFINET EC: EtherCAT	0: Standard ²⁾	50: IP 50 65: IP 65 ³⁾	1: Standard M: mit Modulo-Funktion ⁴⁾ S: mit Satzumschaltung ⁴⁾ P: mit Solldrehzahl in Prozessdaten ⁴⁾ Z: mit Modulo-Funktion und Satzumschaltung und Solldrehzahl in Prozessdaten ⁴⁾	0: CE	
41: längs	mit Getriebe: 3-8H 3-14H							
42: quer	2-8V 2-8H 2-14H							
43: längs	mit Getriebe: 4-14H ¹⁾ 6-14H 8-14H							

¹⁾ für CANopen und IO-Link, andere auf Anfrage

²⁾ Standardausstattung
3 Stecker/Buchsen
bei IO-Link: 1 Stecker

³⁾ IP 65 im eingebauten Zustand
(Motorwelle IP 50)

⁴⁾ nur für IO-Link-Geräte

	B		C				
	Schlüssel	Drehmoment	Abtriebswelle	Drehung Vorsatzgehäuse			
	B1-B2	B1	B2	S	1	2	3
direkt	1-5V	1: 0,8 Nm	5V: 5 mm Vollwelle		-	-	-
	1-8H 1-14H	1: 0,8 Nm	8H: 8 mm Hohlwelle 14H: 14 mm Hohlwelle				
mit Getriebe	3-8H 3-14H	3: 3 Nm	8H: 8 mm Hohlwelle 14H: 14 mm Hohlwelle				
	direkt	2-8V	2: 2 Nm	8V: 8 mm Vollwelle		-	-
2-8H 2-14H		2: 2 Nm	8H: 8 mm Hohlwelle 14H: 14 mm Hohlwelle				
mit Getriebe		4-14H ¹⁾	4: 4 Nm	14H: 14 mm Hohlwelle			
	6-14H	6: 6 Nm					
	8-14H	8: 8 Nm					